

NPO法人国際レスキューシステム研究機構 主催  
計測自動制御学会 SI 部門、IEEE RAS Japan Chapter、神戸大学工学部共催  
日本機械学会ロボティクスメカトロニクス部門 協賛

## 「国際レスキューシステム研究機構 第三回国際シンポジウム」開催概要

文部科学省 大都市大震災軽減化特別プロジェクト  
被災者救助等の災害対応戦略の最適化  
レスキューロボット等次世代防災基盤技術の研究開発

### 開催概要

会期： 2005年1月19日(水)、20日(木)  
会場： 神戸大学 百年記念館神大会館六甲ホール  
〒657-8501 神戸市灘区六甲台町 1-1  
電話 078-803-5294  
<http://www.kobe-u.ac.jp/info/access/rokko/index.htm>

阪急「六甲」またはJR「六甲道」より徒歩、またはバスかタクシー利用になります。  
上記URLにてご確認の上、ご来場下さい

#### プログラム:

1月19日(水) 10:00 ~ オープニング、来賓挨拶  
10:30 ~ 現状についての説明(田所)  
11:00 ~ Plenary Lecture 1  
Dr.Wang Hongguang,  
Vice Director of Robotics Laboratory, Shenyang Institute of  
Automation, Chinese Academy of Sciences  
13:00 ~ 実用化2テーマの研究発表(IRS 蒼龍、エアロボット)  
14:00 ~ その他主要テーマの研究開発発表(坪内、松野、塚越)  
16:00 ~ Task Force 研究発表 (各 TF リーダー)  
17:30 ~ 懇親会  
1月20日(木) 10:00 ~ Plenary Lecture 2  
Dr.Seungho Kim,  
Lab Manager of Nuclear Robotics Laboratory  
11:00 ~ Plenary Lecture 3  
Dr.Simon Lacroix,  
Laboratory for Analysis and Architecture of System  
13:30 ~ Task Force 研究発表 (各 TF リーダー)  
16:00 ~ パネルディスカッション

#### タスクフォースリーダー一覧

岡山大学 鈴森康一、 神戸大学 田所 諭、 北海道大学 小野里雅彦  
電気通信大学 松野文俊、 神戸大学 大須賀公一、 筑波大学 坪内孝司  
京都大学 横小路泰義、 東京大学 浅間 一、 産業技術総合研究所 野田五十樹